(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 特 許 公 報(B2)

(11)特許番号

第2899094号

(45) 発行日 平成11年(1999) 6月2日

(24) 登録日 平成11年(1999) 3月12日

請求項の数1(全 7 百)

(21)出願番号 特願平2-262444 (73)特許権者 999999999 キヤノン株式会社 (22)出顧日 平成2年(1990)9月28日 東京都大田区下丸子3丁目30番2号 (72) 発明者 杉田 安利 (65)公開番号 特開平4-138762 東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キ (43)公開日 平成4年(1992)5月13日 ヤノン株式会社内 審查請求日 平成9年(1997)5月16日 吉岡 清春 (72)発明者 東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キ ヤノン株式会社内 (72) 発明者 中嶋 義昭 東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キ ヤノン株式会社内 (74)代理人 弁理士 丸島 儀一 (外1名) 審查官 计本 泰隆 最終音に続く

## (54) 【発明の名称】 ファクシミリ装置

1

(37)【特許請求の範囲】 【請求項1】原籍シート或いは記録シートの読み取り動作或いは記録動作を行うアクシミリ装置において、前記原籍シートの搬送路並びに前記記録シートの搬送路シンート挿入間からシート排出口にわたって共用するように構成するととは、前記シート機送路のシート挿入側に読み取り部を配置し、且つ前記シート搬送路のシート排出側にインクジェット大記録器を配置し、前記読み助り部と前記記録をを配置し、前記シート機送路を大定対向する側に配置し、前記シート挿入口から前記シート機送路に原稿シートが挿入された際に、読み取り命令を検切する世になり前記原語というに動作といる。 な取り後、前記原稿シートの裏面側に前記記録部により 遠信結果レポートを用字するように動作させる制御回路 を備るることを特徴とするアシミリ参照。 【発明の詳細な説明】 「産業上の利用分野]

本発明は原稿シートの搬送路並びに記録シートの搬送 路を共用して小型化したフアクシミリ装置に関する。 「従来の技術」

2

近時、フアクシミリ装置は電子事務機の分野において 重要な位置をしめるようになり、小型化及びコストダウン化が要求されている。

り部と前記録簿とを前記シート搬送路を挟んで対向す 従来のアアクシミリ髪閣は原稿シート1の搬送路2並 名側に配置し、前記シート挿入口から前記シート搬送路 1 ぴ だに混録シート3の搬送路4が第10図に示すように形成に原稿シートが挿入まれた際に、読み取り命令を検知す されている。

原稿シート1の搬送路2に矢印M方向から原稿シート 1が挿入され、検知センサ5.が原稿シート1を検知する 、駆動ローラ5.6.7が従動ローラ5.7、とともに矢印方 向に回転する。原稿シート1の先端がレジストセンサ5. の位置まで搬送され、センサS。により検知されると、原 稿シート1の先端が読み取りセンサRに読み取り位置に 到達する所定時間後に読み取りセンサRの駆動回路が作 動し、読み取り動作を開始する。読み取りセンサRによ る読み取りが終了すると、原稿シート1は搬送ローラ7, 7. によって排出される。

原稿シート1の読み取りが終了して送信が完了する と、通常、通信結果レポートを出力する。この通信結果 レポートとは通信相手先電話番号、通信開始時刻、通信 時間、通信枚数などのデータを出力するもので、この通 10 回路を作動し、読み取り動作を開始する。 信結果レポートはロール状の記録シート3にサーマルへ ツドFにより記録され、このロール状の記録シート3は プラテンを兼ねた搬送ローラ8により搬送路4を搬送さ れる。

## 「発明が解決しようとしている課題」

しかしながら、通信結果レポートはロール状の記録シ ート3に記録されることになるため、送信ごとにロール 状の記録シート3を必要としてコストアップになるとと もに、ロール状の記録シート3をフアクシミリ装置内に 常に保有しておく必要があり、装置が大型化するもので 20 あった。

本発明は上記欠点を解決しようとするもので、通信結 果レポートを記録させるための記録シートを必要とせ ず、小型化したフアクシミリ装置を提供しようとするも のである。

#### 「脚頭を解決するための手段」

かかる目的を達成するために、本発明は原稿シート或 いは記録シートの読み取り動作或いは記録動作を行うフ アクシミリ装置において、前記原稿シートの搬送路並び 出口にわたって共用するように構成するとともに、前記 シート搬送路のシート挿入側に読み取り部を配置し、且 つ前記シート搬送路のシート排出側にインクジェット式 記録部を配置し、前記読み取り部と前記記録部とを前記 シート搬送路を挟んで対向する側に配置し、前記シート 挿入口から前記シート搬送路に原稿シートが挿入された 際に、読み取り命令を検知することにより前記読み取り 部により前記原稿シートの読み取り後、前記原稿シート の寒而側に前記記録部により通信結果レポートを印字す るように動作させる制御回路を備えるものである。 [実施例]

# 以下本発明の一実施例を図面を参照して説明する。

第1図は原稿シート搬送路並びに記録シート搬送部を 兼ねたフアクシミリ装置を示すもので、矢印〇に従っ て、原稿シート或は記録シートを挿入すると、原稿シー ト或は記録シートは読取動作或は記録動作後に矢印W方 向へ排出される。

このように原稿シート撤送路並びに記録シート搬送路 を兼ねたフアクシミリ装置の搬送部は第2図に示され る。この第2回において、11は原稿シート12(或は不図 50

示の記録シート以下原稿シートのみを記載する)を搬送 する搬送路で、この搬送路11のシート12挿入部近傍には 検知センサS。が位置され、この検知センサS。が原稿シ ート12を検知すると、搬送路12上に設けられた駆動ロー ラ、13,14,15が従動ローラ13:,15:とともに矢印方向に 回転するようになっている。Sp は原稿シート12の先端 を検出するレジストセンサで、このセンサSiz が動作す ると、原稿シート12の先端が読み取りセンサR の読み取 り位置に到達する所定時間後に読み取りセンサR の駆動

読み取りセンサRは読取面に圧接された原稿シートを 読み取るので、このセンサR は第3図に示す如く構成さ れている。すなわち16は原稿の幅方向に直線状に配列さ れたイメージセンサアレイで、照明用LEDアレイ17によ って照明された原籍上の画像情報を集光用ロッドレンズ アレイ18を介して読み取る。19は透明ガラス板である。 20aおよび20bはそれぞれ原稿シート12の移動通路を形 成するために設けられた下側ガイド板と上側ガイド板で ある。

22は原稿(記録紙)移動通路を挟んで読取センサRと 対向して配置された記録紙幅方向の印字巾を有するイン クジエットプリンタ部である。

このインクジエットプリンタ22は第4回に示す如くな っている。すなわち22。はインクジエツトヘッド22。と一 体でこれへインクを供給するタンク22。を備えた装着自 中のインケジェットカートリッジである。このインケジ エットカートリッジ22。はインクタンク22。の前方面より もわずかにインクジエツトヘッド22。の先端部が突出し た形状である。このインクジエットヘッドカートリッジ に前記記録シートの搬送路をシート挿入口からシート排 30 22 は、後述するキヤリツジに対して着脱可能なデイス ポーザブルタイプのものである。

> インクジエツトヘツド22。に供給されるインクを貯留 したインクタンク22。は、インク吸収体と、このインク 吸収体を挿入するための容器と、これを封止する蓋部材 (いずれも不図示)とで構成されている。このインクタ ンク22: 内には、インクが充填されており、インクの叶 出に応じて順次インクジエツトヘツド側にインクを供給

このインクジエツトプリンタ部22は第5図の如くキャ 40 リッジ23に取り付けられ、ヘッド22。がプラテン21上に 送紙されてきたシートの記録面に対してインク吐出を行 う。第5図においてキヤリツジ23は駆動モータ24の駆動 力を伝達する駆動ベルト25の一部と連結し、互いに平行 に配設された2本のガイドシヤフト26aおよび26bと摺動 可能とすることにより、記録ヘツド22: の記録紙の全幅 にわたる往復移動が可能となる。

27はヘッド回復装置であり、記録ヘッド22。の移動経 路の一端、例えばホームポジシヨンと対向する位置に配 設される。

28の駆動力によって、ヘッド回復装置27を動作せし

め、記録ヘツド22: のキヤツピングを行う。このヘツド 回復装置27はキャップ部27aによる記録ヘッド22: へのキ ヤツピング部に関連させて、ヘツド回復装置27内に設け た適宜の吸引手段(例えば、吸引ポンプ)によるインク 吸収もしくは記録ヘツド22:へのインク供給経路に設け た適官の加圧手段によるインク圧送を行い、これにより インクを叶出口から強制的に排出させることにより叶出 口内の増粘インクを除去する等の叶出回復処理を行う。 また、記録終了時等にキヤツピングを施すことにより記 録ヘツドが保護される。

29はヘッド回復装置27の側面に配設され、シリコンゴ ムで形成されるワイピング部材としてのブレードであ る。ブレード29はブレード保持部材29aにカンチレバー 形態で保持され、ヘヅド回復装置27と同様、モータ28に よって動作し、記録ヘツド22。の吐出面との係合が可能 となる。これにより、記録ヘッド22: の記録動作におけ る適切なタイミングで、あるはヘッド回復装置27を用い た吐出回復処理後に、ブレード29を記録ヘツド22。の移 動経路中に突出させ、ヘッド22。の移動動作に伴なって ヘッド22:の突出面における結該、濡れあるいは塵埃等 をふきとる。

第6回は第1回に示す装置の電気同路を示すもので、 読取命令スイツチ33、原稿検知センサS:、レジストセン サS₂ 及びパルスカウンター34の各々の出力信号はコンピ ユータから成る制御回路35に送られる。

制御回路35はモータ駆動回路36、読取センサ38、プリ ンタ駆動回路39を制御し、それぞれ駆動パルスモータ3 7、読取センサR:、プリンタ22を駆動する。

ここで第6図の回路を備えた第1図のフアクシミリ装 置の動作を第7図のフローチヤートとともに説明する が、第8回は第6回に示す回路のタイミングチャート で、図中1. はレジストセンサS2 から読取センサR の読 取面までの原稿移動距離、1.は読取センサR の読取面か らプリンタ22印字面までの原稿移動距離、1.は読取セン サR の読取面から駆動ローラ15までの原稿移動距離を表 わす。

原稿読取命令スイツチ33を操作者が押し、このスイツ チ33がステップS。でオンされたことが判断され、ステッ プS。で原稿が原稿検知センサS。 により検知されると、 ステップS。でパルスモータ37が駆動される。これにより 駆動ローラ13.14.15が従動ローラ13.,15 とともに矢印 方向に回転し、原稿12を搬送し、ステップS。でこの原稿 12の先端をレジストセンサS。により検出されると、ス テツプS。でカウンタ34を起動し、原稿シート12の先端が レジストセンサS。から読取センサR。の読み取り位置に 到達するまでの距離1. に要する時間をカウンタ34がカウ ントしたことをステップS。で判断すると、ステップS。で カウンタ34をリセツトし、ステツプS。で読取センサ駆動 回路38を駆動して読取センサR.の読取りを開始する。こ

原稿シート12の後端がレジストセンサS。により検知され ると、ステツプS。でカウンタ34を起動し、原稿シート1 2の後端がレジストセンサSiz から読取りセンサRi の読み 取り位置に到達するまでの距離1.を要する時間をカウン タ34がカウントしたことをステップSn で判断するとス テップSっでカウンタ34をリャットし、ステップSっで結 取りセンサ駆動回路38の駆動を停止し、読取りセンサR の読み取り動作を停止する。この読み取り動作の完了後 にステップSiaで読み取った原稿画像の送信動作が行な

- 10 われる。この送信動作の完了後にステップSss でカウン タ34のカウント動作を開始すると同時にステップS。で プリンタ駆動回路39を駆動してインクジエツトプリンタ 22により第9回に示すような通信結果レポートの印字を 原稿シート12の後端裏面側に開始する。原稿シート12の 後端が読取りセンサR. の読取り位置からプリンタ22の印 字面に到達するまでの距離1。に要する時間をカウンタ34 がカウントしたことをステップSirで判断すると、ステ ツプS: でプリンタ駆動回路39の駆動を停止して通信結 果レポートの印字を終了する。原稿シート12の後端が更
- 20 に読取りセンサRの読取り位置から駆動ローラ15の従動 ローラ15。の圧接面に到達するまでの距離1。に要する時 間をカウンタ34がカウントしたことをステップS。で判 断するとステップSaa でカウンタ34をリセットし、原稿 シート12が充分に排紙されると、ステップSal でモータ 駆動回路36の動作を停止してパルスモータ37を停止させ 一連の動作を終了する。

以上の実施例では画像出力用プリンタとしてインクジ エツトプリンタを用いているが、プリンタとしてはこれ に限定されることなく、紙の印字装置、例えば、熱転写 30 プリンタを用いても良い。

また、原稿シートの副走査移動量の検出に前述実施例 では、カウンターによる駆動モータのパルス数計数を行 なっているが、所定の原稿移動速度におけるタイマによ る副走査移動量の検出を行なっても良い。

「発明の効果」 以上詳記したように本発明によれば原稿シート或いは 記録シートの読み取り動作或いは記録動作を行うファク シミリ装置において、前記原稿シートの搬送路並びに前 記記録シートの搬送路をシート挿入口からシート排出口 40 にわたって共用するように構成するとともに、前記シー ト搬送路のシート挿入側に読み取り部を配置し、且つ前 記シート搬送路のシート排出側にインクジェット式記録 部を配置し、前記読み取り部と前記記録部とを前記シー

ト搬送路を挟んで対向する側に配置し、前記シート挿入 口から前記シート搬送路に原稿シートが挿入された際 に、読み取り命令を検知することにより前記読み取り部 により前記原稿シートの読み取り後、前記原稿シートの 裏面側に前記記録部により通信結果レポートを印字する ように動作させる制御回路を備えるため、専用の記録紙 の読取りセンサR により読取りが行われ、ステップS。で 50 を必要とせず通信コストの減少となり、通信結果レポー

(4)

ト用の記録紙をフアクシミリ装置内に保有する必要が無 いため、装置全体の小型化が可能となる。

# 【図面の簡単な説明】

第1 図は本学研の一実施例に係るフアクシミリ装置の外 観図、第2 図は第1 図に示すアプクシミリ装置の構 観図、第2 図は第1 図に示すアプクショリ装置の構送器・ 図、第4 図は第2 図に示す売却取りセンサの詳細 図、第4 図は第2 図に示すプリンタへツドの図、第5 図 は第2 図の記録器の詳細図、第6 図は第2 図に示す概述 感の電気炉ブロック図、第7 図は第6 図のローチャー \* 2 図の原稿シートに印字された通信結果レポートを示す 図、第10図は従来のフアクシミリ装置の搬送部を示す図 である。

11 ······搬送路

12……原稿シート

13,14,15……駆動ローラ

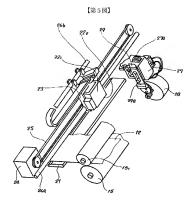
S:: ……検知センサ

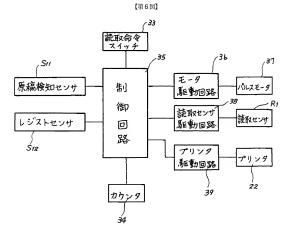
S<sub>2</sub> ……レジストセンサ R<sub>i</sub> ……読取りセンサ

ト、第8図は第2図のタイミングチヤート、第9図は第\*10 22……プリンタ部

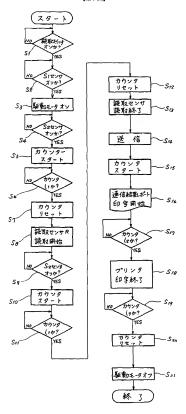
【第2図】 【第1図】 【第9図】 【第3図】 【第4図】 【第10図】

(5) 特許2899094

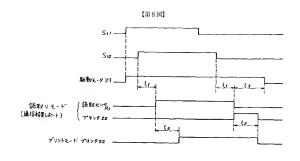




【第7図】



(7) 特許2899094



フロントページの続き

(56)参考文献 特開 昭56-86584 (J P, A) (58)調査した分野(Int.Cl.<sup>®</sup>, D B 名)

実開 平2-55761 (JP, U)

HO4N 1/00 HO4N 1/32